

بررسی ارتباط کوتاهی عضله همسترینگ با تعادل استاتیک و دینامیک در جوانان سالم

امیر هوشنگ بختیاری^۱ (Ph.D)، الهام فاطمی^{۲*} (M.Sc)، رزیتا هدایتی^۱ (Ph.D)، راهب قربانی^۳ (Ph.D)، محمد گیلانی^۳ (B.Sc)

۱- مرکز تحقیقات توانبخشی عصبی عضلانی، گروه فیزیوتراپی، دانشگاه علوم پزشکی سمنان، سمنان، ایران

۲- مرکز تحقیقات عوامل اجتماعی موثر بر سلامت و مرکز تحقیقات فیزیولوژی، گروه پزشکی اجتماعی، دانشکده پزشکی، دانشگاه علوم پزشکی سمنان، سمنان، ایران

۳- گروه فیزیوتراپی، دانشکده توانبخشی، دانشگاه علوم پزشکی سمنان، سمنان، ایران

چکیده

سابقه و هدف: اختلال در کنترل پوسچر بر اینمنی و کیفیت حرکات در هنگام فعالیتهای روزمره و ورزشی تاثیر می‌گذارد. یکی از عوامل موثر بر کنترل پوسچر انعطاف‌پذیری عضلات می‌باشد. علی‌رغم شیوع نسبتاً زیاد کوتاهی عضله همسترینگ، در هیچ مطالعه‌ای ارتباط کوتاهی این عضله با تعادل بررسی نشده است. هدف از این مطالعه بررسی ارتباط کوتاهی عضله همسترینگ با تعادل استاتیک و دینامیک در جوانان سالم می‌باشد.

مواد و روش‌ها: در این مطالعه مقطعی که روی ۴۰ نفر جوان سالم (۲۰ نفر مبتلا به کوتاهی عضله همسترینگ و ۲۰ نفر بدون کوتاهی) انجام گرفت، از آزمون ۹۰-۹۰ برای بررسی طول عضله همسترینگ استفاده شد. از میزان جابه‌جایی نوسانات مرکز فشار به عنوان شاخص‌های تعادل ایستا و پویا هنگام ایستادن روی یک پا روی صفحه سنجش تعادل و نیرو برای بررسی کیفیت کنترل تعادل هنگام ایجاد اغتشاش خارجی استفاده گردید. یافته‌ها: مقایسه‌ی میانگین و انحراف معیار نوسانات مرکز فشار در وضعیت‌های اعمال اغتشاش و بدون اغتشاش در دو گروه مورد و شاهد تفاوت معنی‌داری را نشان نداد ($p > 0.05$).

نتیجه‌گیری: نتایج این مطالعه ارتباطی را بین کوتاهی عضله همسترینگ و میزان نوسانات مرکز فشار به عنوان شاخص تعادل ایستا و پویا نشان نداد.

واژه‌های کلیدی: انعطاف‌پذیری، عضله اسکلتی، تعادل وضعیتی

مقدمه

پاسخ‌های پوسچر ال ایجاد می‌شود. این پاسخ‌ها تحت عنوان استراتژی هیپ و مج پا نامیده شده و سبب حفظ تعادل می‌شوند [۳]. یکی از عضلات مهم در استراتژی هیپ، و مج، عضله همسترینگ است که به عنوان یک عضله وضعیتی همراه با سایر عضلات سطح پشتی از طریق اصلاح وضعیت مرکز تقل سبب حفظ تعادل می‌شود [۴]. ماهیت فلکسوری عضله همسترینگ تمایل این گروه عضلانی را به کوتاه شدن افزایش

توانایی حفظ تعادل در هنگام فعالیت‌های روزمره و ورزشی عامل بسیار مهمی در جلوگیری از بروز آسیب می‌باشد و هر گونه اختلال در الگوی کنترل تعادل می‌تواند احتمال بروز صدمات بدنی را افزایش دهد [۲،۱]. در انسان در پاسخ به اغتشاشات بر هم زننده تعادل مجموعه گسترده‌ای از

همسترینگ) به مطالعه دعوت شدند. داوطلبان بعد از آشنایی با روند تحقیق و امضاء رضایت‌نامه کتبی وارد مطالعه شدند.

معیار ورود و خروج از مطالعه: معیار ورود مطالعه شامل کوتاهی همسترینگ در آزمون ۹۰-۹۰ و معیارهای خروج از مطالعه شامل اختلالات ارتوپدیک و نوروولژیک، سابقه جراحی در اندام تحتانی، وجود شکستگی در اندام تحتانی، آسیب همسترینگ در یک‌سال گذشته، بیماری‌هایی نظیر آرتروز، آسیب لیگامانی و منیسک، سابقه جراحی ستون فقرات، آسیب به ستون فقرات، اختلالات سیستم وستیبولاو و گوش، استفاده از داروهایی که تأثیرگذار بر تعادل بوده است.

روش اجرا و جمع آوری داده‌ها: جهت انجام ارزیابی‌های تست طول عضلات، افراد در مرکز تحقیقات توانبخشی عصبی عضلانی جهت انجام آزمایشات حاضر شدند. از آزمون ۹۰-۹۰ جهت ارزیابی طول عضله همسترینگ هر دو پای شرکت‌کنندگان استفاده گردید [۱۰، ۹]. نحوه انجام آزمون به این ترتیب است که فرد مورد مطالعه به حالت طاق‌باز روی تخت قرار می‌گرفت و از او خواسته می‌شد هیپ و زانوی خود را ۹۰ درجه خم کند. در افرادی که کوتاهی در عضلات فلکسور هیپ داشتند برای جلوگیری از چرخش لگن یک حوله زیر زانو پای مقابله قرار گرفت، هم‌چنین برای جلوگیری از چرخش مهره‌ها حوله‌ای زیر ستون فقرات قرار گرفت. سپس در این حالت دامنه اکستانسیون زانو اندازه گرفته شد [۱۱]. برای این کار آزمونگر اول آزمون را انجام می‌داد و آزمونگر دوم با استفاده از گونیامتر دستی دامنه حرکتی اکستانسیون زانو را اندازه گیری می‌کرد. گونیامتر دستی دارای دو بازو بوده که بازوی ثابت گونیامتر روی خط خارجی تن به فمور و عمود بر تخت قرار می‌گرفت و بازوی متحرک گونیامتر روی ساق و در امتداد مالئول خارجی قرار می‌گرفت، در حالی که محور گونیامتر نیز روی مفصل تیبیوفمورال کاملاً روی اپیکندهای خارجی فمور قرار داشت. از داوطلب خواسته شد تا پای خود را شل کرده و سپس پا به آرامی توسط آزمونگر به صورت غیر فعال به سمت اکستانسیون زانو برده می‌شد تا جایی که فرد احساس کشش می‌کرد. قرار گرفتن پا

می‌دهد. مطالعات نشان می‌دهد که کوتاهی این عضلات از شیوع بالانی برخوردار است [۵]. در سال ۲۰۰۴ Garfinkel و همکاران نشان دادند که تغییرات طول عضلات می‌تواند سبب بروز اختلالات پوسچر شود که می‌تواند تعادل فرد را تحت تاثیر قرار دهد [۶]. همچنین Ragiba و همکاران (۲۰۱۲) نشان دادند کوتاهی عضلات فلکسور ران و همسترینگ سبب تغییر در نوع پوسچر می‌شود که بر تعادل فرد تاثیر می‌گذارد [۷]. از طرف دیگر نشان داده شده است که در افراد مبتلا به کیفوز، طول عضله همسترینگ کوتاه‌تر می‌باشد و بروز اختلالات تعادل و افزایش خطر افتادن در افراد کیفوتیک مورد تایید قرار گرفته است [۸]. کوتاهی یک گروه عضله موجب افزایش طول گروه عضلانی مقابله می‌شود، این تغییرات طول موجب می‌شود که عضلات کوتاه شده قوی‌تر و گروه مقابله ضعیفتر گردیده و در نتیجه عدم تعادل نیروها در مفاصل می‌تواند مکانیسم کنترل تعادل را در آن مفصل مختل نماید. با توجه به شیوع نسبتاً بالای کوتاهی عضله همسترینگ در جوانان و نقش این عضله در برقراری و حفظ تعادل و لزوم توجه به عوامل جلوگیری‌کننده از بروز آسیب در حین انجام فعالیت و از آن جا که در حد داشش ما مطالعه‌ای درباره ارتباط کوتاهی این عضلات با تعادل ایستا و پویا انجام نشده است، این مطالعه با هدف بررسی ارتباط کوتاهی عضلات همسترینگ بر تعادل ایستا و پویا در افراد جوان سالم طراحی شده است.

مواد و روش‌ها

این مطالعه از نوع مقطعی بوده که توسط کمیته اخلاق دانشگاه علوم پزشکی مورد تایید قرار گرفت و در مرکز تحقیقات توانبخشی عصبی عضلانی دانشگاه علوم پزشکی سمنان اجرا شد. برای انتخاب نمونه‌ها، از دانشجویان دانشگاه برای شرکت داوطلبانه در طرح دعوت شد و پس از بررسی طول عضلات همسترینگ، ۴۰ نفر دانشجوی در محدوده سنی ۱۸-۲۵ سال (۲۰ نفر دارای کوتاهی و ۲۰ نفر بدون کوتاهی

ایجاد نمی‌کرد، در حالی که هنگام آزمون سنجش تعادل پویا، آزادی حرکت صفحه سنجش تعادل زیر پای بیمار در حین ۲۰ ثانیه تلاش داوطلب برای حفظ تعادل از درجه ۶ تا درجه ۱ (بیشترین میزان آزادی حرکت صفحه و بیشترین اغتشاش) به طور پیش‌روندۀ تغییر می‌کرد [۱۴].

همچنین به منظور بررسی شاخص تعادل در هنگام اعمال نیروی خارجی بر هم زننده تعادل از صفحه نیرو مدل کیستلر B۹۲۸۶ ساخت کشور آمریکا استفاده شد. قابلیت تکرارپذیری اندازه‌گیری مرکز فشار روی صفحه نیرو در مطالعات قبلی بررسی شده است و اعتبارپذیری خوب تا عالی شاخص‌های تعادل در این دستگاه مورد تأیید قرار گرفته است [۱۵، ۱۶]. برای ارزیابی تعادل از افراد خواسته شد تا با پای برخene در یک وضعیت صاف و طبیعی در حالی که دست‌ها شل در کنار بدن آویزان است، به مدت سی ثانیه بر روی صفحه نیرو تا حدی که امکان دارد ساکن باشند. چهار آزمون که ترکیبی از وضعیت‌های مختلف می‌باشد، از هر فرد گرفته می‌شود یعنی ایستاده روی پای غالب با چشم بسته روی سطح نرم، ایستاده روی پای غالب با چشم باز روی سطح سفت، ایستاده روی پای غالب با چشم باز روی سطح نرم، ایستاده روی پای غالب با چشم بسته روی سطح سفت.

آزمودنی روی پای غالب به صورتی می‌ایستاد که لبه داخلی پای بلند شده و در مقابل کنار داخلی ساق پای مقابله قرار می‌گرفت و انگشتان مالتول داخلی را لمس می‌کرد. چشم‌ها در دو حالت بسته و باز (در حالی که فرد به یک هدف هم سطح چشم‌ها که در حدود یک و نیم متر در جلو آن قرار دارد، نگاه می‌کرد) قرار داشت.

هنگام ایستادن روی سطح سفت، سطح صفحه نیرو زیر پا قرار گرفته و برای ایستادن روی سطح نرم از قطعه‌ای اسفنجی با تراکم بالا و ضخامت ده سانتی‌متر روی صفحه نیرو استفاده شد. ترتیب انجام این تست‌ها به صورت تصادفی برای هر فرد انتخاب شد تا اثر خستگی شرایط تست بر روی فرد جلوگیری شود. هر تست با سه تکرار انجام می‌گرفت و بین

در فلکسیون ۲۰ درجه زانو و یا بیشتر به عنوان کوتاهی همسترینگ در نظر گرفته شد [۱۱، ۱۲]. برای سنجش تعادل و شاخص‌های تعادل از دستگاه (BBS) مدل SD استفاده گردید. اعتبار این دستگاه برای شاخص تعادل کلی $R=0/94$ و برای شاخص تعادل قدمی-خلفی $R=0/95$ و برای شاخص ثبات داخلی-خارجی $R=0/93$ گزارش شده است [۱۳]. برای ارزیابی شاخص‌های تعادل ایستا و پویا، از اندازه‌گیری نوسانات مرکز فشار (Center of Pressure) با استفاده از دستگاه تعادل بایوکس استفاده گردید. به همین منظور، پس از توجیه کامل داوطلب از نحوه انجام آزمایش، از وی خواسته شد که روی صفحه تعادل دستگاه با پای برخene ایستاده تا احساس بهتری از تعادل داشته باشد، به طوری که نشانه روی مونیتور دستگاه را تا حد امکان وسط مرکز دایره هدف نگه دارد و کمترین انحراف را داشته باشد. تعداد سه آزمون تعادل به صورت ایستا (صفحه دستگاه ثابت قرار دارد) حین ایستادن روی یک پا (پای غالب) با چشم باز و بسته و سه آزمون به صورت پویا (صفحه دستگاه ازداده حرکت می‌کند) با حالت ایستادن روی یک پا (پای غالب) با چشم باز و سپس با چشم بسته انجام شد. به همین ترتیب این آزمون‌ها نیز برای گروه بدون کوتاهی همسترینگ نیز با ایستادن روی پای غالب در حالت ایستای چشم باز و بسته و داینامیک چشم باز و بسته انجام گرفت. برای بستن چشم از چشم‌بند پارچه‌ای قاب‌دار استفاده گردید که روی چشم بیمار فشاری وارد نگردد. هنگام آزمون تعادل در وضعیت ایستاده روی پای غالب داوطلب در روی خط تعادل قرار گرفته در حالی که از داوطلب خواسته شد که پای دیگر را برای حذف تماس با صفحه سنجش تعادل از زانو و ران خم کند. برای انجام هر یک از آزمون‌های تعادل ایستا و پویا سه بار تلاش بیمار، هر یک به مدت ۲۰ ثانیه و با فاصله زمانی ۲۰ ثانیه بین هر تلاش ثبت می‌گردید و زمان استراحت بین آزمون‌های ایستا و پویا یک دقیقه بود.

هنگام آزمون‌های سنجش تعادل ایستا صفحه تعادل دستگاه زیر پای داوطلبین قفل بوده و اغتشاشی برای تعادل

شده با فوم قرار گرفت. این وزنه توسط آزمونگر با زاویه ۳۰ درجه نسبت به خط عمود به حرکت در آمده و نیرویی معادل ۵٪ وزن بدن به ناحیه پشت بیمار در سطح زاویه تھتانی کتف وارد و سبب بروز اختشاش در تعادل آزمودنی گردید [۲۰، ۱۹].

روش تجزیه و تحلیل داده‌ها: از آزمون‌های کلموگروف SPSS اسپرینوف، تی و من ویتنی و با استفاده از نرم‌افزار 16 تحلیل داده‌ها در سطح معنی‌داری ۵٪ استفاده شد.

نتایج

این مطالعه بر روی ۴۰ نفر دانشجوی سالمند (۲۰ نفر دچار کوتاهی و ۲۰ نفر بدون کوتاهی عضله همسترینگ) صورت گرفت. نیمی از نمونه‌ها هر دو گروه زن بودند. میانگین سن و شاخص توده بدنی دو گروه تفاوت معنی‌داری نداشت (جدول ۱).

الف) میزان جایه‌جایی مرکز فشار با دستگاه Force Plate میانگین و انحراف جایه‌جایی مرکز فشار از دستگاه Force Plate در وضعیت‌های مختلف در دو گروه در جدول ۲ آمده است. در هیچ یک از پارامترهای ذکر شده تفاوت معنی‌داری بین دو گروه وجود نداشت ($p > 0.05$).

ب) جایه‌جایی مرکز فشار با دستگاه Biodesk میانگین و انحراف معیار جایه‌جایی مرکز فشار از دستگاه Force Plate در وضعیت‌های مختلف در دو گروه در جدول ۳ آمده است. در هیچ یک از پارامترهای ذکر شده تفاوت معنی‌داری بین دو گروه وجود نداشت ($p > 0.05$).

هر تکرار ده ثانیه و بین هر وضعیت تقریباً یک دقیقه استراحت به هر فرد داده می‌شد.

برای ارزیابی سیستم تعادلی بدن بر روی صفحه نیرو، از برآیند نیروهای عکس‌العمل زمین یا مرکز فشار پا استفاده شد. سیگنال‌های نیروی عکس‌العمل زمین و گشتاور از طریق لود سل‌های صفحه نیرو ثبت شد. این سیگنال‌های آنالوگ در فرکانس ۱۰۰ هرتز روی یک رایانه نمونه‌گیری و به منظور حذف نویز از سیگنال‌ها از ۲۰ Cut-Off Frequency هرتز استفاده شد. این سیگنال‌ها آمپلی‌فایر شده و با استفاده از کارت آنالوگ به دیجیتال تبدیل به رقم شدند. از داده‌های صفحه نیرو که شامل نیروی گرانشی زمین (F) و گشتاور (M) در سه محور X, Y, Z است، مختصات مرکز فشار در جهت X (قدامی-خلفی) و در جهت Y (داخلی-خارجی) محاسبه شد:

$$X \text{ مختصات مرکز فشار در جهت محور } = My/Fz$$

$$Y \text{ مختصات مرکز فشار در جهت محور } = Mx/Fz$$

سپس این داده‌های مرکز فشار با استفاده از نرم‌افزار Matlab بررسی شدند تا متغیرهای شاخص‌های تعادل برای شناخت رفتار نوسان بدن به دست آید. متغیرهایی که محاسبه شدند:

انحراف معیار جایه‌جایی در دو جهت داخلی-خارجی و قدامی-خلفی، انحراف معیار سرعت در دو جهت داخلی-خارجی و قدامی-خلفی و میانگین کلی سرعت می‌باشد [۱۸، ۱۷].

جهت اعمال نیروی خارجی برهم زننده تعادل در پشت نمونه به فاصله ۰/۶ متر یک میله که از سقف آویزان شده بود قرار گرفت. به انتهای این میله وزنه‌ای قابل تغییر و پوشیده

جدول ۱. میانگین و انحراف معیار سن و شاخص توده بدنی در گروه‌های مورد مطالعه

p-Value	گروه مورد بررسی					مشخصه	
	بدون کوتاهی همسترینگ		با کوتاهی همسترینگ				
	میانگین	انحراف معیار	میانگین	انحراف معیار	میانگین		
^t ۰/۸۹۹	۰/۸	۲۱/۴	۱/۶	۲۱/۵	سن(سال)		
^t ۰/۱۳۳	۲/۶	۲۰/۸	۲/۳	۲۲/۳	شاخص توده بدنی(کیلوگرم بر متر مربع)		

: با استفاده از آزمون تی

جدول ۲. میانگین (انحراف معیار) جایجایی مرکز فشار از دستگاه force plate در وضعیت های مختلف در جوانان با و بدون کوتاهی عضلات همسترینگ

p-value	گروه مورد بررسی		وضعیت
	بدون کوتاهی همسترینگ	با کوتاهی همسترینگ	
۰/۷۸۳ ^t	(۱/۸۴)۳/۳۱	(۱/۲۷)۳/۱۸	چشم باز بدون اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۳۱۴ ^m	(۴/۷۸)۴/۴۵	(۵/۲۱)۵/۴۱	چشم باز بدون اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی
۰/۲۴۸ ^t	(۱/۵۲)۴/۲۶	(۱/۸۷)۴/۸۸	چشم باز همراه با اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۲۷۶ ^t	(۴/۷۳)۱۲/۳۷	(۷/۸۵)۱۴/۶۸	چشم باز همراه با اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی
۰/۹۸۲ ^t	(۲/۲۴)۶/۳۴	(۲/۶۳)۶/۳۲	چشم بسته بدون اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۲۷۸ ^m	(۵/۵۰)۶/۷۸	(۶/۴۵)۸/۳۷	چشم بسته بدون اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی
۰/۶۲۸ ^m	(۳/۳۶)۷/۲۵	(۵/۷۳)۷/۹۸	چشم بسته همراه با اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۰۵۲ ^t	(۵/۸۸)۱۲/۷۸	(۶/۶۷)۱۶/۷۸	چشم بسته همراه با اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی
۰/۹۴۹ ^t	(۱/۷۵)۳/۸۱	(۱/۹۷)۳/۸۵	چشم باز بر روی فوم بدون اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۷۴۸ ^t	(۲/۹۹)۵/۵۳	(۳/۹۰)۵/۱۸	چشم باز بر روی فوم بدون اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی
۰/۷۷۱ ^t	(۱/۹۷)۵/۴۵	(۲/۸۳)۵/۲۲	چشم باز بر روی فوم با اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۱۴۷ ^t	(۶/۴۸)۱۵/۷۵	(۴/۵۷)۱۳/۱۲	چشم باز بر روی فوم با اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی
۰/۲۶۴ ^t	(۳/۳۵)۷/۴۱	(۲/۳۱)۶/۳۸	چشم بسته بر روی فوم بدون اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۷۸۰ ^t	(۴/۷۳)۸/۶۰	(۴/۵۳)۸/۱۸	چشم بسته بر روی فوم بدون اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی
۰/۱۳۶ ^t	(۳/۴۹)۹/۲۵	(۳/۲۹)۷/۶۲	چشم بسته بر روی فوم با اختشاش در جهت محور قدامی - خلفی
۰/۲۰۷ ^t	(۴/۷۷)۱۴/۲۲	(۹/۴۷)۱۷/۵۷	چشم بسته بر روی فوم با اختشاش در جهت محور داخلی - خارجی

m: با استفاده از آزمون من وینتی t: با استفاده از آزمون تی

جدول ۳. میانگین (انحراف معیار) جایجایی مرکز فشار از دستگاه BiodeX در وضعیت های مختلف در جوانان با و بدون کوتاهی عضلات همسترینگ

p-value	گروه مورد بررسی		وضعیت
	بدون کوتاهی همسترینگ	با کوتاهی همسترینگ	
۰/۳۰۳ ^m	(۰/۳۱)۰/۰۸۳	(۰/۰۵۹)۱/۰۸	تعادل کلی استاتیک چشم باز
۰/۴۴۳ ^m	(۰/۰۲۸)۰/۰۵۵	(۰/۰۳۸)۰/۶۳	تعادل قدامی خلفی استاتیک چشم باز
۰/۱۸۶ ^m	(۰/۰۱۸)۰/۰۴۸	(۰/۰۵۰)۰/۰۷۴	تعادل داخلی - خارجی استاتیک چشم باز
۰/۳۰۵ ^t	(۰/۰۹۹)۲/۶۹	(۰/۱۳۰)۳/۰۸	تعادل کلی استاتیک چشم بسته
۰/۸۰۶ ^m	(۰/۰۹۷)۲/۰۹	(۰/۱۳۵)۲/۲۸	تعادل قدامی - خلفی استاتیک چشم بسته
۰/۳۰۳ ^m	(۰/۰۵۱)۱/۳۳	(۰/۰۵۹)۱/۵۷	تعادل داخلی - خارجی استاتیک چشم بسته
۰/۹۱۹ ^m	(۰/۰۲۰)۲/۱۹	(۰/۱۳۰)۲/۲۷	تعادل کلی دینامیک چشم باز
۰/۷۴۰ ^m	(۰/۰۷۶)۱/۰۵۷	(۰/۱۰۲)۱/۰۵۳	تعادل قدامی - خلفی دینامیک چشم باز
۰/۴۷۸ ^m	(۰/۰۶۰)۱/۰۲۲	(۰/۰۸۳)۱/۰۴۳	تعادل داخلی - خارجی دینامیک چشم باز
۰/۴۲۵ ^t	(۰/۰۲۶)۰/۰۷	(۰/۱۸۸)۰/۶۱	تعادل کلی دینامیک چشم بسته
۰/۲۰۲ ^t	(۰/۰۰۱)۰/۰۸۳	(۰/۱۴۷)۰/۵۷	تعادل قدامی - خلفی دینامیک چشم بسته
۰/۸۲۸ ^m	(۰/۰۱۶)۰/۲۶۶	(۰/۱۲۲)۰/۲۶	تعادل داخلی - خارجی دینامیک چشم بسته

m: با استفاده از آزمون من وینتی t: با استفاده از آزمون تی

را به نقطه تعادل می‌رساند. این استراتژی در هنگامی که فرد روی سطح انکای کوچکی ایستاده باشد و یا در پاسخ به اغتشاشات سریع‌تر و شدیدتر فعل می‌شود و به حفظ و برگرداندن تعادل کمک می‌کند. محققان نشان داده‌اند که به افزایش شدت و سرعت اغتشاشات پاسخ تعادلی تدریجیاً از استراتژی مچ به استراتژی هیپ تبدیل می‌شود. اگرچه استراتژی هیپ و مچ و گام برداشتن و سینرژی عضلانی همراه آن‌ها به عنوان سینرژی مجزا مطرح می‌شوند، اما محققان نشان داده‌اند که افراد سالم، ترکیب متفاوت و متنوعی از سه استراتژی را برای کنترل نوسان و حفظ تعادل به کار می‌گیرند [۲۵، ۲۶]. یکی از عضلات موثر در استراتژی هیپ و مچ، عضله همسترینگ می‌باشد که به عنوان یک عضله پوسچرال هم‌راه با دیگر عضلات خلفی از طریق اصلاح تغییر مکان مرکز ثقل سبب حفظ تعادل می‌شود [۴]. لذا به نظر می‌رسد که هر گونه اختلالی در عمل کرد این عضله می‌تواند بر تعادل تاثیرگذار باشد. اما در مطالعه حاضر، ارتباطی بین کوتاهی عضله همسترینگ و میزان نوسانات مرکز فشار به عنوان شاخص‌های تعادل ایستا و پویا مشاهده نشد. از آنجایی که در مطالعه‌ای تاثیر کوتاهی عضله همسترینگ بر شاخص‌های تعادل به صورت مستقیم و به تنها بروزی نشده است، نتایج این مطالعه را نمی‌توان با مطالعات دیگر مقایسه نمود. اما شاید کوتاهی عضله همسترینگ با افزایش سفتی مفصلی به حفظ تعادل کمک کرده باشد. تاثیر سفتی مفصل در ایجاد و حفظ تعادل در مطالعات قبلی تایید شده است [۲۷]. سفتی مفصلی ناشی از مشارکت اجزاء فعل و غیر فعل عضلانی است و به طول عضله، زاویه مفصل و سرعت زاویه‌ای بستگی دارد [۲۸، ۲۹]. به نظر می‌رسد که سفتی مفصل با ایجاد گشتاور مفصلی اثرات اغتشاش را محدود نموده و سبب افزایش ثبات می‌گردد [۳۰]. ترکیب مناسبی از سفتی در مفصل هیپ، زانو و مچ می‌تواند سبب ایجاد ثبات در الگوی حرکتی ایجاد شده در حین استراتژی هیپ و مچ شود [۳۱].

از آنجا که فعالیت سینرژی عضلات همسترینگ و پارالسپینال با حفظ اکستنشن هیپ و تنہ اثر غیر مستقیم

بحث و نتیجه‌گیری

این مطالعه به منظور بررسی ارتباط کوتاهی عضله همسترینگ و تعادل استاتیک و دینامیک در جوانان سالم انجام شد. در مطالعات زیادی تاثیر ضعف عضلات بر تعادل مورد بررسی قرار گرفته است [۲۱، ۲۲]. اما تنها در یک مطالعه ارتباط بین طول عضلات و ویژگی‌های آنتروپومتریک با پوسچر بررسی شده و نشان داده شد که کوتاهی عضلات فلکسورزان و همسترینگ سبب تغییر در نوع پوسچر فرد می‌شود [۷]. مطالعه حاضر تنها مطالعه‌ای است که تاثیر کوتاهی عضله همسترینگ بر تعادل را به طور اختصاصی بررسی نموده است. نتایج این مطالعه ارتباطی را بین کوتاهی عضله همسترینگ و میزان نوسانات مرکز فشار به عنوان شاخص‌های تعادل ایستا و پویا نشان نداد.

سلامت سیستم کنترل تعادل امری ضروری و حیاتی برای پیشگیری از بروز آسیب هنگام فعالیت‌های ورزشی و روزمره می‌باشد [۲۳، ۲۴]. برای حفظ تعادل در حالت ایستاده از سه استراتژی حرکتی اصلی یعنی استراتژی مچ، هیپ، و گام برداشتن استفاده می‌شود. استراتژی مچ و سینرژی عضلانی مربوط به آن به عنوان اولین الگوی کنترل‌کننده نوسان در حالت ایستاده شناخته شده است و زمانی به کار گرفته می‌شود که میزان اغتشاش در تعادل کم و سطح تعادل سفت باشد. در این استراتژی حرکات تعادلی به‌طور عمده در مچ پا رخ می‌دهد. در هنگام نوسان به جلو، فعالیت عضلانی حدود ۹۰–۱۰۰ میلی‌ثانیه بعد از اغتشاش در عضله گاستروکنیموس ایجاد می‌شود که بعد از ۳۰–۴۰ میلی‌ثانیه با فعالیت عضله همسترینگ و عضله پارالسپینال ادامه می‌یابد. شواهد بدست آمده از تجارب آزمایشگاهی نشان می‌دهد که در استراتژی مچ علی‌رغم این‌که حرکت صرفأً در مفصل مچ رخ می‌دهد، عضلات مفصل ران و زانو در همان سمت فعل می‌شوند. به هر حال به نظر می‌رسد به کارگیری عضلات در زنجیره بسته حرکتی عامل عمده فعالیت عضلات ناحیه ران در حین فعالیت استراتژی ران باشد. در هنگام به کارگیری استراتژی هیپ، گشتاوری حول مفصل هیپ ایجاد شده که با حرکت سریع بدن

- [8] Regolin F, Carvalho GA. Relationship between thoracic kyphosis, bone mineral density, and postural control in elderly women. *Rev Bras Fisioter* 2010; 14: 464-469.
- [9] Tucker N, ReidD, McNairP. Reliability and measurement error of active knee extension range of motion in a modified slump test position: a pilot study. *J Man ManipTher* 2007; 15: 85-91.
- [10] Ayala F, de BarandaAndújarPS. Effect of 3 different active stretch durations on hip flexion range of motion. *J Strength Cond Res* 2010; 24: 430-436.
- [11] Fasen JM, O'Connor AM, Schwartz SL, Watson JO, Plastaras CT, Garvan CW, Bulcao C, Johnson SC, AkuthotaA randomized controlled trial of hamstring stretching: comparison of four techniques. *J Strength Cond Res* 2009; 23: 660-667.
- [12] O'Hora J, Cartwright A, Wade CD, Hough AD, Shum GL. Efficacy of static stretching and proprioceptive neuromuscular facilitation stretch on hamstrings length after a single session. *J Strength Cond Res* 2011; 25: 1586-1591.
- [13] Sherafat S, Salavati M, EbrahimiTakamjani I, Akhbari B, Mohammadrad S, Mazaheri M, Negahban H. Intrasession and intersession reliability of postural control in participants with and without nonspecific low back pain using the BiodeX Balance System. *J Manipulative Physiol Ther* 2013; 36: 111-118.
- [14] Aydoğ E, Bal A, Aydoğ ST, CakciA. Evaluation of dynamic postural balance using the BiodeX Stability System in rheumatoid arthritis patients. *Clin Rheumatol* 2006; 25: 462-467.
- [15] Blomqvist S, Wester A, Sundelin G, RehnB. Test-retest reliability, smallest real difference and concurrent validity of six different balance tests on young people with mild to moderate intellectual disability. *Physiotherapy* 2012; 98: 313-319.
- [16] Edouard P, Gasq D, Calmels P, Ducrot S, DegacheF. Shoulder sensorimotor control assessment by force platform: feasibility and reliability. *Clin Physiol Funct Imaging* 2012; 32: 409-413.
- [17] Vuillerme N, PinsaultN. Experimental neck muscle pain impairs standing balance in humans. *Exp Brain Res* 2009; 192: 723-729.
- [18] Stapley PJ, Beretta MV, DallaToffola E, Schieppati M. Neck muscle fatigue and postural control in patients with whiplash injury. *Clin Neurophysiol* 2006; 117: 610-622.
- [19] Mohapatra S, Krishnan V, S A. Postural control in response to an external perturbation: effect of altered proprioceptive information. *Exp Brain Res* 2012; 217: 197-208.
- [20] Santos MJ, Kanekar N, Aruin AS. The role of anticipatory postural adjustment in compensatory control of posture: 2. Biomechanical analysis. *J Electromyogr Kinesiol* 2010; 20: 398-405.
- [21] Hess JA, Woollacott M. Effect of high-intensity strength-training on functional measures of balance ability in balance-impaired older adults. *J Manipulative Physiol Ther* 2005; 28: 582-590.
- [22] Corriveau H, Hébert R, Raîche M, Dubois MF, Prince F. Postural stability in the elderly: empirical confirmation of a theoretical model. *Arch Gerontol Geriatr* 2004; 39: 163-177.
- [23] Bernier JN, Perrin DH. Effect of coordination training on proprioception of the functionally unstable ankle. *J Orthop Sports Phys Ther* 1998; 27: 264-275.
- [24] Wong L, Hunt A, Burns J, Crosbie J. Effect of foot morphology on center-of-pressure excursion during barefoot walking. *J Am Podiatr Med Assoc* 2008; 98: 112-117.

گشتاور فعالیت عضله گاسترولکنیموس را (که سبب حرکت تن به نسبت به اندام تحتانی به سمت جلو می‌شود) را خنثی می‌کند، به نظر می‌رسد که سفتی عضله همسترینگ با کاهش حرکات تن به سبب افزایش ثبات شود. از آنجایی که در این مطالعه شدت کوتاهی عضله همسترینگ مورد بررسی قرار نگرفته است، شاید عدم تفاوت بین گروه‌های مطالعه تحت تاثیر عدم کنترل این متغیر قرار گرفته باشد. با توجه به وجود این محدودیت در مطالعه حاضر پیشنهاد می‌شود در مطالعات آتیه علاوه بر بررسی گروه‌های سنی دیگر، درجه و شدت کوتاهی عضله همسترینگ هم مورد توجه قرار گیرد.

با توجه به نتایج مطالعه حاضر به نظر می‌رسد که ارتباطی بین کوتاهی عضله همسترینگ و میزان نوسانات مرکز فشار به عنوان شاخص‌های تعادل ایستا و پویا وجود ندارد.

تشکر و قدردانی

با تشکر از معاونت محترم پژوهشی و فناوری دانشگاه به خاطر حمایت مالی از این طرح و سپاس فراوان از کارکنان محترم مرکز تحقیقات توانبخشی عصبی عضلانی که در انجام این مطالعه ما را یاری نمودند.

منابع

- [1] McGuine TA, Greene J, Best T, LeversonG. Balance as a predictor of ankle injuries in high school basketball players. *Clin J Sport Med* 2000; 10: 239-244.
- [2] Jacobs JV, HorakFB. External postural perturbations induce multiple anticipatory postural adjustments when subjects cannot pre-select their stepping foot. *Exp Brain Res* 2007; 179: 29-42.
- [3] Chvatal SA, Torres-Oviedo G, Safavynia SA, Ting LH. Common muscle synergies for control of center of mass and force in nonstepping and stepping postural behaviors. *J Neurophysiol* 2011; 106: 999-1015.
- [4] Hwang S, Tae K, Sohn R, Kim J, Son J, Kim Y. The balance recovery mechanisms against unexpected forward perturbation. *Ann Biomed Eng* 2009; 37: 1629-1637.
- [5] NorkinC, LevangiePK. Joint structure and function, 4 Ed, USA, FA. David Company 2005; 417-419.
- [6] Gurfinkel V, Cacciatore TW, Cordo P, Horak F, Nutt J, SkossR. Postural muscle tone in the body axis of healthy human. *J Neurophysiol* 2006; 96: 2678-2687.
- [7] Zagyapan R, Iyem C, Kurkuoglu A, Pelin C, TekindalMA. The relationship between balance, muscles, and anthropomorphic features in young adults. *Anat Res Int* 2012; 1460-1463.

- [28] Kirsch RF, Kearney RE. Identification of time-varying stiffness dynamics of the human ankle joint during an imposed movement. *Exp Brain Res* 1997; 114: 71-85.
- [29] Morasso PG, Sanguineti V. Ankle muscle stiffness alone cannot stabilize balance during quiet standing. *J Neurophysiol* 2002; 88: 2157-2162.
- [30] van der Burg JC, Pijnappels M, van Dieën JH. The influence of artificially increased trunk stiffness on the balance recovery after a trip. *Gait Posture* 2007; 26: 272-278.
- [31] Edwards WT. Effect of joint stiffness on standing stability. *Gait Posture* 2007; 25: 432-439.
- [25] Chua MC, Hyngstrom AS, Ng AV, Schmit BD. Relative changes in ankle and hip control during bilateral joint movements in persons with multiple sclerosis. *Clin Neurophysiol* 2014; 125: 1192-1201.
- [26] Cook AS editor. *Motor control: Translating Research into Clinical Practice*. 3rd ed. Philadelphia: Williams Wilkins. 2007; 164-170.
- [27] Suzuki M, Yamazaki Y, Matsunami K. Simplified dynamics model of planar two-joint arm movements. *J Biomech* 2000; 33: 925-931.

The relationship between hamstring muscle shortness and dynamic and static balances in young healthy individuals

Amir Hoshang Bakhtiary (Ph.D)¹, Elham Fatemy (M.Sc)^{*1}, Rozita Hedayati (Ph.D)¹, Raheb Ghorbani (Ph.D)², Mohammad Gillani (B.Sc)³

1 - Neuromuscular Rehabilitation Research Center, Physiotherapy Group, Semnan University of Medical Sciences, Semnan, Iran

2 - Research Center for Social Determinants of Health and Research Center of Physiology, Dept. of Community Medicine, Faculty of Medicine, Semnan University of Medical Sciences, Semnan, Iran

3 - Physiotherapy Group, Rehabilitation Faculty, Semnan University of Medical Sciences, Semnan, Iran

(Received: 19 Oct 2014; Accepted: 18 Apr 2015)

Introduction: Impaired postural control affects the safety and quality of movements during daily life activities and physical exercises. One of the effective factors on postural control is the muscle flexibility. Despite the relative high incidence of hamstring shortness, no study has yet evaluated the relationship between hamstring shortness and dynamic and static balances. The aim of this study was to investigate the relationship between hamstring shortness and dynamic and static balances in young healthy individuals.

Materials and Methods: This cross sectional study was carried on 40 healthy young subjects (20 cases with and 20 cases without the shortness of hamstring as control). The 90-90 test was used to measure the hamstring length. To evaluate the quality of balance control, subjects stood on a force plate and Biodex system on one foot and level of displacement of centre of pressure was used as an index of static and dynamic balances, with and without external perturbation.

Results: The comparison of mean and standard deviation of the center of pressure displacement with and without external perturbation, showed no significant difference between the two experimental and control groups.

Conclusion: The results of present study showed that the hamstring shortness does not significantly affect the static and dynamic postural balance control.

Key words: Flexibility, Muscle Skeletal, Postural Balance

* Corresponding author. Tel: +98 9122313563

fatemyelham@yahoo.com